

教科目名 パワーエレクトロニクス特論 (Advanced Power Electronics)

専攻名・学年：電気電子情報工学専攻 1 年 (教育プログラム 第 3 学年 ○科目)

単位数など：選択 2 単位 (後期 1 コマ, 授業時間 23.25 時間)

担当教員：清武博文

授業の概要

本科で学んだ電気機器工学、パワーエレクトロニクスを基礎にして、我々の周りで数多く使われているインバータについて学ぶ。さらに、産業用可変速駆動装置への応用として、誘導電動機を使った可変速ドライブを講義する。

達成目標と評価方法

大分高専目標 (E1) JABEE 目標 (d2a)

- (1) これまでに学んだ電気機器工学、パワーエレクトロニクスに関する基礎力を増す。(定期試験、演習)
- (2) 授業項目に関連した諸現象について知見を深め、数学的取扱いを理解する。(定期試験、演習)
- (3) 授業項目に関連した概念がなぜ生まれたのかを理解する。(定期試験、演習)
- (4) ベクトル制御を使った可変則ドライブについて理解する。(定期試験)

回	授業項目	内容	理解度の自己点検
1-2	基礎知識の確認 インバータ 3 (1) インバータ動作原理 4 (2) 電圧形と電流形 5 (3) PWM 方式 6 (4) インバータ出力電圧解析 7 (5) 3 相への拡張 7 (6) 多重化	○パワーエレクトロニクスの基礎知識に関する復習と確認を行う。 ○インバータの動作原理を単相を例として講義する。電圧形、電流形の相違点を理解し、PWM 方式の動作、デッドタイムについても学ぶ。 また、モデルからインバータ出力電圧の周波数解析を行い、単相から 3 相へ拡張する。高調波を消すための多重化の方法を講義する。	【理解の度合い】
8-9	回路シミュレーション演習 誘導電動機のベクトル制御 10 (1) 歴史的経緯 11 (2) 動作原理 12 (3) 回転座標変換 13 (4) 数式モデル 14 (5) 速度センサレス化 14 (6) 制御回路	○パワエレ用回路シミュレーションソフト PSIM を使ってパワエレ全般の演習を行う。 ○誘導電動機の等価回路からベクトル制御方式の概要を理解する。さらに、ベクトル制御に必要な三相から二相へ、二相から回転座標への変換原理を講義する。また、数学的アプローチによりベクトル制御の原理を理解する。さらに、速度センサレスへの拡張も検討する。	【理解の度合い】
15	後期期末試験		【試験の点数】 点
	後期期末試験の解答と解説		
修上の注意		講義中はこまめに質問を投げかける。間違ってもいいから、各自自分の頭で考え、答えを出して欲しい。講義中の説明でわからないところがあったらすぐ質問すること。参考資料をたくさん配る予定であるので、整理整頓を日頃から心掛けること。	【総合達成度】
教科書	野中作太郎・岡田英彦・小山純・伊藤良三、パワーエレクトロニクス入門、朝倉書店		
参考図書	江間敏・高橋勲、パワーエレクトロニクス、コロナ社		
自学上の注意	受講前までに前回の講義内容の要点を簡潔にまとめておく。		
関連科目	微分積分 I (E 科, S 科), 電気回路 I (E 科), 電気回路 II (E 科), 電気回路 III (E 科), 電子回路 II (S 科), 電気回路 II (S 科), 電気機器工学 II (E 科), パワーエレクトロニクス (E 科)		
総合評価	達成目標の(1)～(4)について定期試験と回路シミュレーション演習で評価する。 総合評価=定期試験×0.8+演習×0.2 総合評価が 60 点以上を合格とする。 再試験は年度末の再試験期間に実施する。その際の受験資格は総合評価が 40 点以上 60 点未満の学生に与える。		【総合評価】 点